

ÉTUDE D'UN FIL ÉLASTIQUE

1) Equation d'état.

L'état d'un fil élastique peut être décrit à l'aide de deux variables indépendantes, sa température T et la force de traction F exercée sur son extrémité libre.

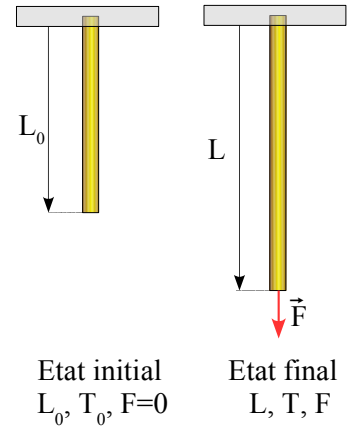
L'étude expérimentale montre que la longueur L du fil dépend de ces deux variables:

- loi de la dilatation linéaire : $\left(\frac{\partial L}{\partial T}\right)_F = \Lambda L_0$.

Λ = coefficient de dilatation linéaire.

- loi de l'élasticité (HOOKE): $\left(\frac{\partial L}{\partial F}\right)_T = \frac{1}{k}$.

k = coefficient de dureté (ou raideur).



Dans une étude simplifiée on admettra que ces deux coefficients sont constants.

$$dL = \left(\frac{\partial L}{\partial T}\right)_F dT + \left(\frac{\partial L}{\partial F}\right)_T dF = \Lambda L_0 dT + \frac{1}{k} dF \Rightarrow L = \Lambda L_0 T + \frac{F}{k} + \text{constante.}$$

D'après l'état initial choisi $L_0 = \Lambda L_0 T_0 + \text{cste}$ d'où l'équation d'état du fil: $L = L_0 + \Lambda L_0 (T - T_0) + \frac{F}{k}$.

2) Relations de Clapeyron et de Mayer.

a. Variables T et L.

$\delta W = F dL$ en négligeant le travail des forces pressantes ; $\delta Q = m c_L dT + \ell dL$.

$$\left. \begin{aligned} dU &= m c_L dT + (\ell + F) dL \\ dS &= m c_L \frac{dT}{T} + \frac{\ell}{T} dL \end{aligned} \right\} \Rightarrow \ell = -T \left(\frac{\partial F}{\partial T}\right)_L \text{ et } m \left(\frac{\partial c_L}{\partial L}\right)_T = -T \left(\frac{\partial^2 F}{\partial T^2}\right)_L.$$

L'équation d'état s'écrit aussi $F = k[L - L_0 - \Lambda L_0(T - T_0)]$ d'où $\left(\frac{\partial F}{\partial T}\right)_L = k \Lambda L_0$.

$$\left(\frac{\partial c_L}{\partial L}\right)_T = 0 \quad \ell = k \Lambda L_0 T$$

b. Variables T et F.

$\delta W = F dL = F(\Lambda L_0 dT + \frac{1}{k} dF)$; $\delta Q = m c_F dT + h dF$; $dS = m c_F \frac{dT}{T} + \frac{h}{T} dF$.

On peut aussi exprimer dU et, par un calcul analogue au précédent, en déduire h et $\left(\frac{\partial c_F}{\partial F}\right)_T$.

Mais si on a déjà calculé ℓ , il est préférable d'en déduire h avec $h = \ell \left(\frac{\partial L}{\partial F}\right)_T$.

$$h = -T \left(\frac{\partial F}{\partial T}\right)_L \left(\frac{\partial L}{\partial F}\right)_T ; h = T \left(\frac{\partial L}{\partial T}\right)_F = \Lambda L_0 T.$$

A partir de dS , on obtient $m \left(\frac{\partial c_F}{\partial F}\right)_T = \left(\frac{\partial h}{\partial T}\right)_F - \frac{h}{T} = 0$.

Remarque: enthalpie généralisée.

Si l'expression du travail élémentaire s'écrit $\delta W = X dx + Y dy + Z dz$ où (X, x) , (Y, y) , (Z, z) sont des couples de variables conjuguées, on définit l'enthalpie généralisée du système par $H = U - Xx - Yy - Zz$.

Pour le fil élastique $\delta W = F dL$ d'où $H = U - FL$; $dH = \delta Q - L dF = m c_F dT + (h - L) dF$.

On peut calculer directement h en exprimant que dH et dS sont des différentielles.

c. Relation de Mayer.

$$m(c_F - c_L) = \ell \left(\frac{\partial L}{\partial T}\right)_F = -T \left(\frac{\partial F}{\partial T}\right)_L \left(\frac{\partial L}{\partial T}\right)_F = k \Lambda^2 L_0^2 T.$$

On en déduit $\left(\frac{\partial c_L}{\partial F}\right)_T = 0$ et $\left(\frac{\partial c_F}{\partial L}\right)_T = 0$. Donc c_F et c_L ne dépendent que de T .

3) Énergie interne et entropie.

$$dU = (m c_F + \Lambda L_0 F) dT + \left(\Lambda L_0 T + \frac{F}{k} \right) dF = d \left(m c_F T + \Lambda L_0 F T + \frac{F^2}{2k} \right) \text{ si on admet que } c_F \text{ est constant.}$$

$$U = m c_F T + \Lambda L_0 F T + \frac{F^2}{2k} + \text{cste} \text{ avec } U_0 = m c_F T_0 + \text{cste} \Rightarrow U = U_0 + m c_F (T - T_0) + \Lambda L_0 F T + \frac{F^2}{2k}$$

$$dS = m c_F \frac{dT}{T} + \Lambda L_0 dF.$$

$$S = m c_F \ln T + \Lambda L_0 F + \text{cste} \text{ avec } S_0 = m c_F \ln T_0 + \text{cste} \Rightarrow S = S_0 + m c_F \ln \frac{T}{T_0} + \Lambda L_0 F$$

4) Application : traction du fil de $F = 0$ à $F = 500 \text{ N}$.

Etat initial :	$L_0 = 1 \text{ m}$ $T_0 = 273 \text{ K}$ $F = 0$ U_0 S_0	Etat final :	L_1 T_1 $F_1 = 500 \text{ N}$ U_1 S_1
----------------	---	--------------	---

Le fil est en acier, cylindrique, de diamètre $d = 1 \text{ mm}$; masse volumique $\mu = 7,8 \text{ g cm}^{-3}$.
 $\Lambda = 1,2 \cdot 10^{-5} \text{ K}^{-1}$; $k = 1,5 \cdot 10^5 \text{ N m}^{-1}$; $c_F = 0,46 \text{ J g}^{-1} \text{ K}^{-1}$.

a. Fil non isolé thermiquement.

Dans l'état final, le fil retrouve sa température initiale, $T_1 = T_0$ (transformation monotherme).

$$L_1 = L_0 + \frac{F_1}{k} = 1 + \frac{500}{1,5 \cdot 10^5} = 1 + \frac{1}{3} \cdot 10^{-2} = 1,0033 \text{ m.}$$

$$\Delta U = U_1 - U_0 = \Lambda L_0 F_1 T_0 + \frac{F_1^2}{2k} = 1,2 \cdot 10^{-5} \times 500 \times 273 + \frac{25 \cdot 10^4}{3 \cdot 10^5} = 1,638 + 0,833 = 2,471 \text{ J.}$$

$$\Delta S = S_1 - S_0 = \Lambda L_0 F_1 = 0,006 \text{ J K}^{-1}.$$

- Traction isotherme réversible :

$$W_{\text{rév}} = \qquad \qquad \qquad \Delta S_{\text{source}} =$$

$$Q_{\text{rév}} = \qquad \qquad \qquad \Delta S_{\text{univers}} =$$

- Traction brusque :

$$W_{\text{irr}} = \qquad \qquad \qquad \Delta S_{\text{source}} =$$

$$Q_{\text{irr}} = \qquad \qquad \qquad \Delta S_{\text{univers}} =$$

b. Fil isolé thermiquement : traction adiabatique.

- Traction réversible :

- Traction brusque :