

## ÉTUDE D'UN FIL ÉLASTIQUE

### 1) Equation d'état.

L'état d'un fil élastique peut être décrit à l'aide de deux variables indépendantes, sa température  $T$  et la force de traction  $F$  exercée sur son extrémité libre.

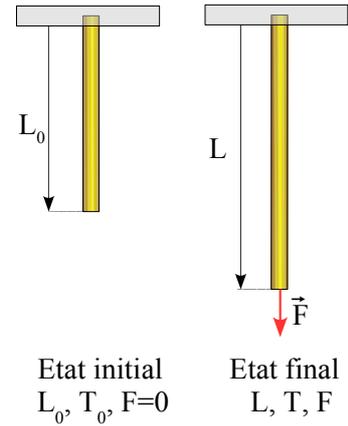
L'étude expérimentale montre que la longueur  $L$  du fil dépend de ces deux variables:

- loi de la dilatation linéaire :  $\left(\frac{\partial L}{\partial T}\right)_F = \Lambda L_0$ .

$\Lambda$  = coefficient de dilatation linéaire.

- loi de l'élasticité (HOOKE):  $\left(\frac{\partial L}{\partial F}\right)_T = \frac{1}{k}$ .

$k$  = coefficient de dureté (ou raideur).



Dans une étude simplifiée on admettra que ces deux coefficients sont constants.

$$dL = \left(\frac{\partial L}{\partial T}\right)_F dT + \left(\frac{\partial L}{\partial F}\right)_T dF = \Lambda L_0 dT + \frac{1}{k} dF \Rightarrow L = \Lambda L_0 T + \frac{F}{k} + \text{constante.}$$

D'après l'état initial choisi  $L_0 = \Lambda L_0 T_0 + \text{cste}$  d'où l'équation d'état du fil:  $L = L_0 + \Lambda L_0 (T - T_0) + \frac{F}{k}$ .

### 2) Relations de Clapeyron et de Mayer.

#### a. Variables T et L.

$\delta W = F dL$  en négligeant le travail des forces pressantes ;  $\delta Q = m c_L dT + \ell dL$ .

$$\left. \begin{aligned} dU &= m c_L dT + (\ell + F) dL \\ dS &= m c_L \frac{dT}{T} + \frac{\ell}{T} dL \end{aligned} \right\} \Rightarrow \ell = -T \left(\frac{\partial F}{\partial T}\right)_L \text{ et } m \left(\frac{\partial c_L}{\partial L}\right)_T = -T \left(\frac{\partial^2 F}{\partial T^2}\right)_L.$$

L'équation d'état s'écrit aussi  $F = k[L - L_0 - \Lambda L_0(T - T_0)]$  d'où  $\left(\frac{\partial F}{\partial T}\right)_L = k \Lambda L_0$ .

$$\left(\frac{\partial c_L}{\partial L}\right)_T = 0 \quad \ell = k \Lambda L_0 T$$

#### b. Variables T et F.

$\delta W = F dL = F(\Lambda L_0 dT + \frac{1}{k} dF)$  ;  $\delta Q = m c_F dT + h dF$  ;  $dS = m c_F \frac{dT}{T} + \frac{h}{T} dF$ .

On peut aussi exprimer  $dU$  et, par un calcul analogue au précédent, en déduire  $h$  et  $\left(\frac{\partial c_F}{\partial F}\right)_T$ .

Mais si on a déjà calculé  $\ell$ , il est préférable d'en déduire  $h$  avec  $h = \ell \left(\frac{\partial L}{\partial F}\right)_T$ .

$$h = -T \left(\frac{\partial F}{\partial T}\right)_L \left(\frac{\partial L}{\partial F}\right)_T ; h = T \left(\frac{\partial L}{\partial T}\right)_F = \Lambda L_0 T.$$

A partir de  $dS$ , on obtient  $m \left(\frac{\partial c_F}{\partial F}\right)_T = \left(\frac{\partial h}{\partial T}\right)_F - \frac{h}{T} = 0$ .

Remarque: enthalpie généralisée.

Si l'expression du travail élémentaire s'écrit  $\delta W = X dx + Y dy + Z dz$  où  $(X, x)$ ,  $(Y, y)$ ,  $(Z, z)$  sont des couples de variables conjuguées, on définit l'enthalpie généralisée du système par  $H = U - Xx - Yy - Zz$ .

Pour le fil élastique  $\delta W = F dL$  d'où  $H = U - FL$  ;  $dH = \delta Q - L dF = m c_F dT + (h - L) dF$ .

On peut calculer directement  $h$  en exprimant que  $dH$  et  $dS$  sont des différentielles.

#### c. Relation de Mayer.

$$m(c_F - c_L) = \ell \left(\frac{\partial L}{\partial T}\right)_F = -T \left(\frac{\partial F}{\partial T}\right)_L \left(\frac{\partial L}{\partial T}\right)_F = k \Lambda^2 L_0^2 T.$$

On en déduit  $\left(\frac{\partial c_L}{\partial F}\right)_T = 0$  et  $\left(\frac{\partial c_F}{\partial L}\right)_T = 0$ . Donc  $c_F$  et  $c_L$  ne dépendent que de  $T$ .

### 3) Énergie interne et entropie.

$$dU = (m c_F + \Lambda L_0 F) dT + \left( \Lambda L_0 T + \frac{F}{k} \right) dF = d \left( m c_F T + \Lambda L_0 F T + \frac{F^2}{2k} \right) \text{ si on admet que } c_F \text{ est constant.}$$

$$U = m c_F T + \Lambda L_0 F T + \frac{F^2}{2k} + \text{cste} \text{ avec } U_0 = m c_F T_0 + \text{cste} \Rightarrow U = U_0 + m c_F (T - T_0) + \Lambda L_0 F T + \frac{F^2}{2k}$$

$$dS = m c_F \frac{dT}{T} + \Lambda L_0 dF.$$

$$S = m c_F \ln T + \Lambda L_0 F + \text{cste} \text{ avec } S_0 = m c_F \ln T_0 + \text{cste} \Rightarrow S = S_0 + m c_F \ln \frac{T}{T_0} + \Lambda L_0 F$$

### 4) Application: traction du fil de $F = 0$ à $F = 500 \text{ N}$ .

Etat initial :	$L_0 = 1 \text{ m}$ $T_0 = 273 \text{ K}$ $F = 0$ $U_0$ $S_0$	Etat final :	$L_1$ $T_1$ $F_1 = 500 \text{ N}$ $U_1$ $S_1$
----------------	---	--------------	---

Le fil est en acier, cylindrique, de diamètre  $d = 1 \text{ mm}$  ; masse volumique  $\mu = 7,8 \text{ g cm}^{-3}$ .  
 $\Lambda = 1,2 \cdot 10^{-5} \text{ K}^{-1}$  ;  $k = 1,5 \cdot 10^5 \text{ N m}^{-1}$  ;  $c_F = 0,46 \text{ J g}^{-1} \text{ K}^{-1}$ .

#### a. Fil non isolé thermiquement.

Dans l'état final, le fil retrouve sa température initiale,  $T_1 = T_0$  (transformation monotherme).

$$L_1 = L_0 + \frac{F_1}{k} = 1 + \frac{500}{1,5 \cdot 10^5} = 1 + \frac{1}{3} \cdot 10^{-2} = 1,0033 \text{ m.}$$

$$\Delta U = U_1 - U_0 = \Lambda L_0 F_1 T_0 + \frac{F_1^2}{2k} = 1,2 \cdot 10^{-5} \times 500 \times 273 + \frac{25 \cdot 10^4}{3 \cdot 10^5} = 1,638 + 0,833 = 2,471 \text{ J.}$$

$$\Delta S = S_1 - S_0 = \Lambda L_0 F_1 = 0,006 \text{ J K}^{-1}.$$

- Traction isotherme réversible :

$$W_{\text{rév}} = \qquad \qquad \qquad \Delta S_{\text{source}} =$$

$$Q_{\text{rév}} = \qquad \qquad \qquad \Delta S_{\text{univers}} =$$

- Traction brusque :

$$W_{\text{irr}} = \qquad \qquad \qquad \Delta S_{\text{source}} =$$

$$Q_{\text{irr}} = \qquad \qquad \qquad \Delta S_{\text{univers}} =$$

#### b. Fil isolé thermiquement: traction adiabatique.

- Traction réversible :

- Traction brusque :